

Nella Lezione 2 abbiamo definito un vettore geometrico (nel piano) come una classe di equipollenza di segmenti orientati (del piano) e, fissato un punto  $O \in \pi$ , abbiamo costruito una biiezione:

$$V = \left\{ \text{vettori geometrici del piano} \right\} \longleftrightarrow \left\{ \text{segmenti orientati } \overrightarrow{OP}, P \in \pi \right\}$$

Questa biiezione ci permette, in particolare, di rappresentare ogni vettore con un segmento orientato  $\overrightarrow{OP}$ , con  $P \in \pi$ .

A partire da ora, con un abuso di notazione, scriveremo

$$V = \left\{ \text{segmenti orientati } \overrightarrow{OP}, P \in \pi \right\}$$

e chiameremo vettori gli elementi di  $V$ .

Notiamo che per ogni  $\vec{v} \in V$ ,  $\exists P \in \pi$  t.c.  $\vec{v} = \overrightarrow{OP}$ .

Definiamo ora due operazioni su  $V$ .

## OPERAZIONI SU $V$

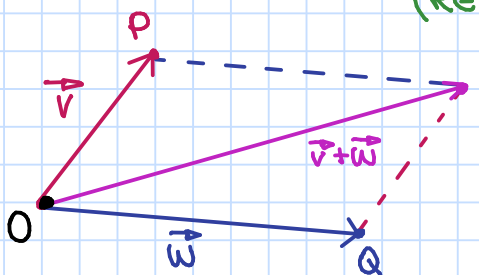
### • SOMMA DI VETTORI

Siano  $\vec{v}, \vec{w} \in V$  e siano  $P, Q \in \pi$  tali che

$$\vec{v} = \overrightarrow{OP} \quad \text{e} \quad \vec{w} = \overrightarrow{OQ}$$

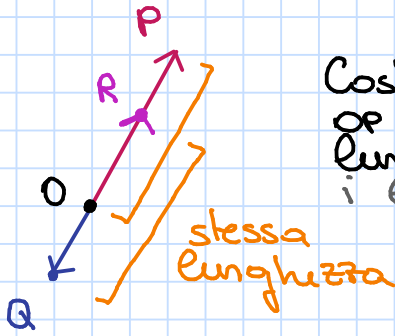
Definiamo

$$\vec{v} + \vec{w} = \overrightarrow{OR}, \quad \text{tale che } OPRQ \text{ è un parallelogramma (REGOLA DEL PARALLELOGRAMMA)}$$



Costruisco  $R$  in modo tale che  $OPRQ$  è un parallelogramma

Nota: E se  $O$ ,  $P$  e  $Q$  sono collineari, cioè giacciono sulla stessa retta?



Costruisco  $R$  tale che i segmenti  $OP$  e  $OR$  hanno la stessa lunghezza (in un parallelogramma i lati opposti sono congruenti).

Otteniamo così un'operazione binaria interna:

$$+ : V \times V \rightarrow V$$

$$(\vec{v}, \vec{w}) \mapsto \vec{v} + \vec{w}$$

## • MOLTIPLICAZIONE PER SCALARI

Sia  $\vec{v} \in V$  e sia  $P \in \pi$  tale che  $\vec{v} = \vec{OP}$ .  
Sia  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

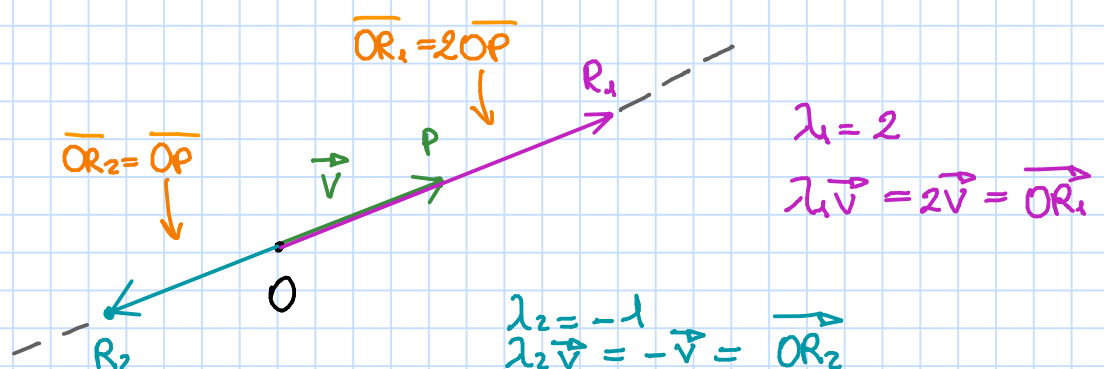
Definiamo

$$\lambda \cdot \vec{v} = \vec{OR}$$

tale che

- $O, P$  e  $R$  sono collineari (sulla stessa retta)
- $\vec{OR} = |\lambda| \vec{OP}$   
 ↑ lunghezza del segmento  $OR$       ← valore assoluto di  $\lambda$ :  $|\lambda| = \begin{cases} \lambda, & \text{se } \lambda \geq 0 \\ -\lambda, & \text{se } \lambda < 0 \end{cases}$
- $\vec{OR}$  è orientato concordemente a  $\vec{OP}$ , se  $\lambda > 0$
- $\vec{OR}$  è orientato discordemente a  $\vec{OP}$ , se  $\lambda < 0$
- $\vec{OR} = \vec{OO}$  se  $\lambda = 0$

Esempio:



Otteniamo così un'operazione binaria esterna:

$$\begin{aligned} \cdot : \mathbb{R} \times V &\rightarrow V \\ (\lambda, \vec{v}) &\mapsto \lambda \cdot \vec{v} \end{aligned}$$

$$\mathbb{R} \not\subseteq V$$

Siano  $\Gamma$  e  $X$  due insiemi.  
Un'operazione binaria esterna  $*$  è una funzione:

$$\begin{aligned} * : \Gamma \times X &\rightarrow X \\ (\gamma, x) &\mapsto \gamma * x \end{aligned}$$

Note che a priori non esiste nessuna relazione insiemistica tra  $\Gamma$  e  $X$

Tuttavia è "complicato" lavorare con queste operazioni definite geometricamente. Vorremmo poterle tradurre in "in forma algebrica".

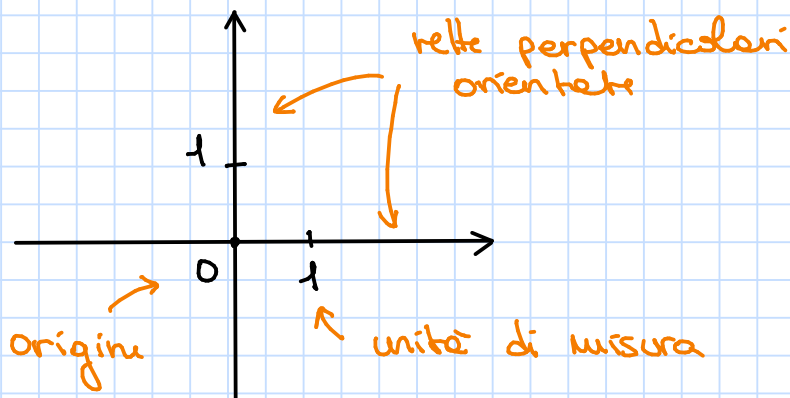
A tale scopo partiamo da qualcosa che conoscete bene: il piano cartesiano

## PIANO CARTESIANO

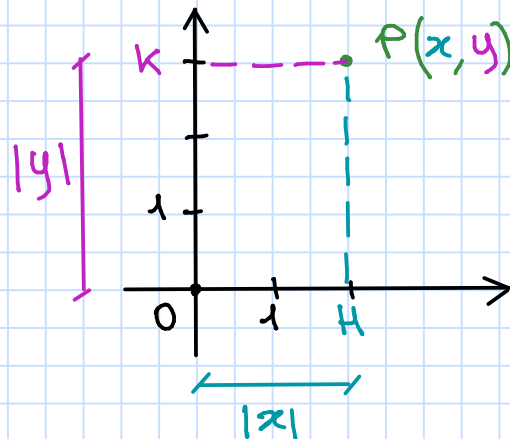
Il piano cartesiano è un sistema di riferimento basato sulle coordinate cartesiane.

A scuola vi hanno insegnato che per definirlo avete bisogno di:

- due rette perpendicolari e orientate (chiamate assi cartesiani) che si intersecano in un punto  $O$  (chiamato origine)
- un'unità di misura.



Ora ogni punto  $P$  del piano può essere identificato da due coordinate  $x$  e  $y$  (chiamate ascissa e ordinata) i cui valori assoluti sono le lunghezze delle proiezioni ortogonali  $OH$  e  $OK$  sugli assi,



Quindi, fissato un riferimento cartesiano abbiamo una biiezione:

$$\{ P : P \in \pi \} \xleftrightarrow{\text{biiezione}} \{ (x, y) : x, y \in \mathbb{R} \}$$

ogni punto  $P \in \pi$  definisce il vettore  $\vec{OP}$

↑ biiezione  
↓

$\equiv \mathbb{R}^2$

$$V = \left\{ \begin{array}{l} \text{Segmenti} \\ \text{orientati} \\ \vec{OP} : P \in \pi \end{array} \right\}$$

In particolare esiste una biiezione:

$$V \longleftrightarrow \mathbb{R}^2$$

$\forall P \in \pi, \vec{OP} \longmapsto (x, y)$ , dove  $x, y$  sono l'ascissa e l'ordinata di  $P$

$\vec{OP} \longleftarrow (x, y)$   
dove  $P$  è il punto di coordinate  $(x, y)$

Ora vogliamo tradurre le operazioni su  $V$  in operazioni su  $\mathbb{R}^2$ . Più precisamente vogliamo rispondere alle domande seguenti?

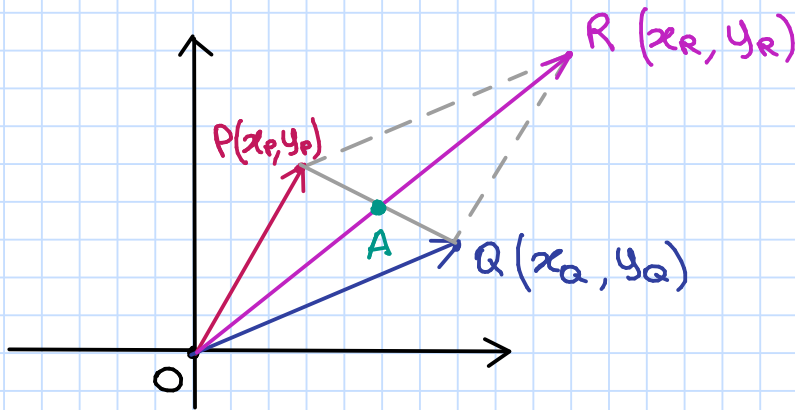
① Siano  $\vec{v} = \vec{OP}$ ,  $\vec{w} = \vec{OQ} \in V$ : quali sono le coordinate del punto  $R$  tale che  $\vec{v} + \vec{w} = \vec{OR}$ ?

② Siano  $\vec{v} = \vec{OP}$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}$ : quali sono le coordinate del punto  $R'$  tale che  $\lambda \cdot \vec{v} = \vec{OR}'$ ?

Rispondiamo a queste domande facendo un po' di geometria.

①  $\vec{v}, \vec{w} \in V$

$$\left. \begin{array}{l} \vec{v} = \vec{OP}, P(x_p, y_p) \\ \vec{w} = \vec{OQ}, Q(x_q, y_q) \end{array} \right\} \Rightarrow \vec{v} + \vec{w} = \vec{OR}, R(x_R, y_R)$$



OPRQ è un parallelogramma

⇓

Le diagonali OR e PQ si tagliano a metà

Quindi  $A(x_A, y_A)$  è al tempo stesso il punto medio di OR e di PQ:

$$\text{A punto medio di OR} \Rightarrow \begin{cases} x_A = \frac{x_R + 0}{2} = \frac{x_R}{2} \\ y_A = \frac{y_R + 0}{2} = \frac{y_R}{2} \end{cases}$$

$$\text{A punto medio di PQ} \Rightarrow \begin{cases} x_A = \frac{x_p + x_q}{2} \\ y_A = \frac{y_p + y_q}{2} \end{cases}$$

Ma allora

$$\frac{x_R}{2} = \frac{x_p + x_q}{2}, \quad \frac{y_R}{2} = \frac{y_p + y_q}{2} \Rightarrow (x_R, y_R) = (x_p + x_q, y_p + y_q)$$

$$\begin{array}{c} \vec{OP} + \vec{OQ} = \vec{OR} \\ \uparrow \quad \uparrow \quad \uparrow \\ (x_p, y_p) + (x_q, y_q) = (x_p + x_q, y_p + y_q) \end{array}$$

Quindi definiamo un'operazione binaria interna "+" su  $\mathbb{R}^2$  nel modo seguente

$$+ : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

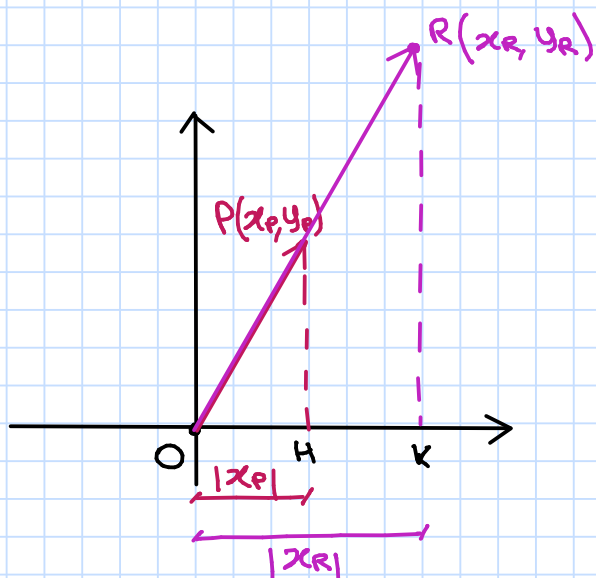
$$((x_1, y_1), (x_2, y_2)) \mapsto (x_1, y_1) + (x_2, y_2) := (x_1 + x_2, y_1 + y_2)$$

Somme in  $\mathbb{R}$

esempio :  $(1, 3) + (-1, 4) = (1 + (-1), 3 + 4) = (0, 7)$

②  $\vec{v} \in V, \lambda \in \mathbb{R}$

$$\vec{v} = \vec{OP}, P(x_P, y_P) \Rightarrow \lambda \vec{v} = \vec{OR}, R(x_R, y_R)$$



(qui nell'esempio  $\lambda = 2$ )

Per costruzione, i triangoli  $\hat{OPH}$  e  $\hat{ORK}$  sono simili. Inoltre, dalla definizione dell'operazione di moltiplicazione per scalari su  $V$ , sappiamo che  $\vec{OR} = |\lambda| \vec{OP}$ .

Ne deduciamo che  $|\lambda|$  è il fattore di proporzionalità.

Consideriamo ora due casi.

Se  $\lambda \geq 0$ ,  $\vec{OR}$  è concorde a  $\vec{OP}$  e quindi:

$$\begin{cases} x_R = |\lambda| x_P = \lambda x_P \\ y_R = |\lambda| y_P = \lambda y_P \end{cases}$$

$\lambda \geq 0$

Se  $\lambda < 0$ ,  $\vec{OR}$  è discorde a  $\vec{OP}$  e quindi:

$$\begin{cases} x_R = -|\lambda| x_P = \lambda x_P \\ y_R = -|\lambda| y_P = \lambda y_P \end{cases}$$

$\lambda < 0$

In ogni caso (per  $\lambda \geq 0$  e  $\lambda < 0$ ) abbiamo che

$$\begin{cases} x_R = \lambda x_P \\ y_R = \lambda y_P \end{cases}$$

Quindi definiamo un'operazione binaria esterna " $\cdot$ " su  $\mathbb{R}^2$  nel modo seguente

$$\cdot : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$(\lambda, (x, y)) \mapsto \lambda \cdot (x, y) := (\lambda x, \lambda y)$$

↑ ↑  
moltiplicazioni  
in  $\mathbb{R}$

esempio :  $(-4) \cdot (1, -2) = (-4 \cdot 1, -4 \cdot (-2)) = (-4, 8)$

In conclusione abbiamo definito due operazioni su  $\mathbb{R}^2$  "compatibili" con le operazioni definite su  $V$ :

$$+ : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad (\text{binaria interna})$$

$$((x_1, y_1), (x_2, y_2)) \mapsto (x_1, y_1) + (x_2, y_2) := (x_1 + x_2, y_1 + y_2)$$

$$\cdot : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad (\text{binaria esterna})$$

$$(\lambda, (x, y)) \mapsto \lambda \cdot (x, y) := (\lambda x, \lambda y)$$

Vediamo ora quali sono le proprietà di queste operazioni.

### Proprietà

1) COMMUTATIVITÀ (conseguenza del fatto che  $(\mathbb{R}, +)$  è commutativa)

$$\forall (x_1, y_1), (x_2, y_2) \in \mathbb{R}^2, \quad (x_1, y_1) + (x_2, y_2) = (x_2, y_2) + (x_1, y_1)$$

2) ASSOCIATIVITÀ (conseguenza del fatto che  $(\mathbb{R}, +)$  è associativa)

$$\forall (x_1, y_1), (x_2, y_2), (x_3, y_3) \in \mathbb{R}^2,$$

$$\left( (x_1, y_1) + (x_2, y_2) \right) + (x_3, y_3) = (x_1, y_1) + \left( (x_2, y_2) + (x_3, y_3) \right)$$



### 3) ESISTENZA ELEMENTO NEUTRO (conseguenza dell'esistenza dell'elemento neutro 0 in $(\mathbb{R}, +)$ )

$$(0,0) \in \mathbb{R}^2 \text{ \u00e9 tale che } (x,y) + (0,0) = (0,0) + (x,y) = (x,y) \\ \forall (x,y) \in \mathbb{R}^2.$$

### 4) ESISTENZA DELL'OPPOSTO (conseguenza dell'esistenza dell'opposto in $(\mathbb{R}, +)$ )

$$\forall (x,y) \in \mathbb{R}^2, \exists (x',y') \in \mathbb{R}^2 \text{ tale che } (x,y) + (x',y') = (x',y') + (x,y) = (0,0)$$

$$(x' = -x \text{ e } y' = -y)$$

↑ opposto di  $x$  in  $\mathbb{R}$  rispetto a  $+$

### 5) PROPRIET\u00c0 DISTRIBUTIVA RISPETTO ALLA SOMMA DI $\mathbb{R}^2$

$$\forall (x_1, y_1), (x_2, y_2) \in \mathbb{R}^2, \forall \lambda \in \mathbb{R}$$

$$\lambda \cdot ((x_1, y_1) + (x_2, y_2)) = \lambda \cdot (x_1, y_1) + \lambda \cdot (x_2, y_2)$$

↑ Somma in  $\mathbb{R}^2$

### 6) PROPRIET\u00c0 DISTRIBUTIVA RISPETTO ALLA SOMMA DI $\mathbb{R}$

$$\forall (x,y) \in \mathbb{R}^2, \forall \lambda, \mu \in \mathbb{R}:$$

$$(\lambda + \mu) \cdot (x,y) = \lambda \cdot (x,y) + \mu \cdot (x,y)$$

↑ somma in  $\mathbb{R}$

$$7) \forall (x,y) \in \mathbb{R}^2, \forall \lambda, \mu \in \mathbb{R}, \lambda \mu \cdot (x,y) = \lambda \cdot (\mu \cdot (x,y))$$

$$8) \forall (x,y) \in \mathbb{R}^2, 1 \cdot (x,y) = (x,y)$$

↑ elemento neutro di  $\mathbb{R}$  rispetto alla moltiplicazione

(1  $\in \mathbb{R}$  \u00e9 elemento neutro della moltiplicazione per scalari.)

$(\mathbb{R}^2, +, \cdot)$  \u00e9 il nostro primo esempio di "spazio vettoriale" su  $\mathbb{R}$ .

Pi\u00f9 in generale uno spazio vettoriale (o spazio lineare) \u00e9 una struttura algebrica composta da:

- un campo  $K$ , i cui elementi sono detti scalari (nel nostro esempio  $K = \mathbb{R}$ )
- un insieme  $V$ , i cui elementi sono detti vettori
- due operazioni binarie caratterizzate da determinate propriet\u00e0



$(K, +, \cdot)$

Def: Sia  $K$  un campo. Uno spazio vettoriale su  $K$  è un insieme  $V$  dotato di due operazioni:

$$+ : V \times V \rightarrow V$$

$$\cdot : K \times V \rightarrow V$$

che verificano le seguenti proprietà:

per differenziare da 0, elemento neutro di  $(K, +)$

1) COMMUTATIVITÀ:  $\forall v, w \in V, v + w = w + v$

2) ASSOCIATIVITÀ:  $\forall u, v, w \in V, u + (v + w) = (u + v) + w$ .

3) ESISTENZA ELEMENTO NEUTRO:  $\exists \underline{0} \in V$  t.c.  
 $\underline{0} + v = v + \underline{0} = v, \forall v \in V$

4) ESISTENZA DELL'OPPOSTO:  $\forall v \in V, \exists v' \in V$  t.c.  
 $v + v' = v' + v = \underline{0}$ .

5) PROPRIETÀ DISTRIBUTIVA RISPETTO ALLA SOMMA DI VETTORI

$$\forall v, w \in V, \forall \lambda \in K, \lambda \cdot (v + w) = \lambda \cdot v + \lambda \cdot w$$

6) PROPRIETÀ DISTRIBUTIVA RISPETTO ALLA SOMMA DI SCALARI

$$\forall v \in V, \forall \lambda, \mu \in K, (\lambda + \mu) \cdot v = \lambda \cdot v + \mu \cdot v$$

7)  $\forall v \in V, \forall \lambda, \mu \in K, (\lambda \mu) \cdot v = \lambda \cdot (\mu \cdot v)$ .

8)  $1 \cdot v = v, \forall v \in V$  (dove 1 è l'elemento neutro di  $(K, \cdot)$ )

Chiamiamo vettori gli elementi di  $V$  e scalari gli elementi di  $K$ .

$K = \mathbb{R} \rightarrow$  spazio vettoriale reale  
 $K = \mathbb{C} \rightarrow$  spazio vettoriale complesso.

N.B.: Nella definizione di spazio vettoriale, per non appesantire la notazione, usiamo lo stesso simbolo "+" per la somma in  $V$  e in  $K$ .  
Tuttavia il contesto ci permetterà di distinguere le due operazioni e non ci sarà confusione.

Osservazioni: Sia  $V$  un  $K$ -spazio vettoriale

1) In  $V$  esiste un unico vettore nullo che denotiamo  $\underline{0}$ .

Dim: Supponiamo che esistono due vettori nulli  $\underline{0}_1$  e  $\underline{0}_2$ . Allora, per definizione, abbiamo:

$$\underline{0}_1 = \underline{0}_1 + \underline{0}_2 = \underline{0}_2 \implies \underline{0}_1 = \underline{0}_2.$$

$\uparrow$   $\uparrow$   
 $\underline{0}_2$  è un elemento neutro di  $V$        $\underline{0}_1$  è un elemento neutro di  $V$

2)  $\forall v \in V$  esiste un unico opposto che denotiamo  $-v$

Dim: Siano  $v_1$  e  $v_2$  due opposti di  $v$ . Allora per definizione abbiamo:

$$v_1 = v_1 + \underline{0} = v_1 + (v + v_2) = (v_1 + v) + v_2 = \underline{0} + v_2 = v_2$$

$\uparrow$   $\uparrow$   $\uparrow$   $\uparrow$   
 $\underline{0}$  è il vettore nullo       $v_2$  è l'opposto di  $v$       proprietà associativa       $v_1$  è l'opposto di  $v$

3)  $\forall v \in V$  si ha  $0 \cdot v = \underline{0}$

$\uparrow$   $\uparrow$   
 elemento neutro di  $(K, +)$       elemento neutro di  $V$

Dim:

$$0 \cdot v = (0 + 0) \cdot v = 0 \cdot v + 0 \cdot v \implies$$

$\uparrow$   $\uparrow$   
 $0$  elemento neutro di  $(K, +)$       proprietà distributiva rispetto alla somma di scalari

$$\implies 0 \cdot v + (-0 \cdot v) = \underline{0} \cdot v + 0 \cdot v + (-0 \cdot v) \implies 0 \cdot v = \underline{0}$$

$\uparrow$   $\uparrow$   $\uparrow$   
 $-0 \cdot v$  è il vettore opposto di  $0 \cdot v$        $\underline{0}$        $0 \cdot v + \underline{0}$        $0 \cdot v$

4)  $\forall \lambda \in K, \lambda \cdot \underline{0} = \underline{0}$

Dim

$$\lambda \cdot \underline{0} = \lambda \cdot (\underline{0} + \underline{0}) = \lambda \cdot \underline{0} + \lambda \cdot \underline{0}$$

In maniera analoga a ③ concludiamo che  $\lambda \cdot \underline{0} = \underline{0}$

5) Siano  $\lambda \in K, v \in V$  tali che  $\lambda \cdot v = \underline{0}$ , allora  $\lambda = 0$  o  $v = \underline{0}$ .

Dim per esercizio.